# Пояснительная записка

Рабочая программа курса внеурочной деятельности «Робототехника» составлена с учётом требований ФГОС и является программой общеинтеллектуальной направленности.

Рабочая программа составлена на основе программы Д.Г. Копосов

«Робототехника на платформе Arduino», (Информатика. Примерные рабочие программы курсов внеурочной деятельности. 5-6, 7-9 классы: учебно — методическое пособие /Под ред. Л. Л. Босовой. - М.: БИНОМ. Лаборатория знаний, 2020. - 136 с.) и книги "Руководство пользователя к набору "Умный дом" для экспериментов с конроллером Arduino" -СПб.: БХВ-Петербург, 2017 - 48 с.: ил.

Рабочая программа ориентирована на целевые приоритеты духовно-нравственного развития, воспитания и социализации обучающихся, сформулированные в рабочей программе воспитания МАОУ «Малышенская СОШ»

Программа курса внеурочной деятельности "**Робототехника**" позволяет объединить конструирование и программирование в одном курсе, что способствует интегрированию преподавания информатики, математики, физики, черчения, естественных наук с развитием инженерного мышления, через техническое творчество, является программой курса технической направленности. Техническое творчество — мощный инструмент синтеза знаний, закладывающий прочные основы системного мышления. Таким образом, инженерное творчество и лабораторные исследования — многогранная деятельность, которая должна стать составной частью повседневной жизни каждого обучающегося.

Для успешного проведения занятий используются разнообразные виды работ: игровые элементы, игры, дидактический и раздаточный материал, физкультминутки, кроссворды, головоломки, проекты, исследования, программирование и моделирование в среде Arduino, что позволяет проводить занятия и выполнять проекты в дистанционной форме.

# Цель:

* повышение мотивации к изучению предметов естественно- математического цикла (физика, информатика, математика, технология);
* знакомство с основными принципами механики, с основами программирования в графическом и текстовом языках;
* понимание важности межпредметных связей;

# Задачи:

* изучение первоначальных знаний о конструкции робототехнических устройств;
* ознакомление с правилами безопасной работы с инструментами;
* ознакомление с программированием робототехнических устройств;
* формирование общенаучных и технологических навыков конструирования и проектирования;
* умение работать в коллективе, эффективно распределять обязанности;
* развитие психофизиологических качеств обучающихся: память, внимание, способность логически мыслить, анализировать.
* развивать умения излагать мысли в четкой логической последовательности, отстаивать свою точку зрения, анализировать ситуацию и самостоятельно находить ответы на вопросы путем логических рассуждений.
* Занятия проводятся 1 раз в неделю по 1 часу, 34 ч. в год. Программой предусмотрено проведение 26 практических работ.

# Содержание обучения

1. Вводное занятие. Техника безопасности при работе в компьютерном классе. Общий обзор курса.

Техника безопасности при работе в компьютерном классе и электробезопасность. Современное состояние робототехники и микроэлектроники в мире и в нашей стране.

1. Знакомство с платой Arduino Uno. Структура и состав микроконтроллера. Пины.
2. Теоретические основы электричества.

Управление электричеством. Законы электричества. Как быстро строить схемы: макетная плата. Чтение электрических схем. Управление светодиодом.

Мультиметр основы. Электронные измерения

1. Схемотехника

Параллельное и последовательное подключение. Принцип работы переключателя. Принцип работы резистора. Эксперименты с резистором. Принцип работы переключателя. Светодиоды. Принцип работы зуммера и переключателя. Принцип работы конденсатора. Эксперименты с конденсатором. Простая схема со светодиодами. Эксперименты с фотодиодом. Принцип работы сигнализации. Эксперименты с диодами. Эксперимент светодиод-фотодиод,

«таймер 555». «Опыты с герконом». «Пульт для контроллера».

1. Знакомство со средой программирования

Подпрограммы: назначение, описание и вызов. Параметры, локальные и глобальные переменные. Логические конструкции.

1. Логические переменные и конструкции

Особенности подключения кнопки. Устранение шумов с помощью стягивающих и подтягивающих резисторов. Программное устранение дребезга. Булевые переменные и константы, логические операции.

1. Аналоговые и цифровые входы и выходы. Принципы их использования

Аналоговые и цифровые сигналы, понятие ШИМ. Управление устройствами с помощью портов, поддерживающих ШИМ. Циклические конструкции, датчик случайных чисел.

1. Сенсоры. Датчики Arduino.

Роль сенсоров в управляемых системах. Сенсоры и переменные резисторы. Делитель напряжения. Потенциометр. Аналоговые сигналы на входе Arduino.

Использование монитора последовательного порта для наблюдений за параметрами системы.

1. Реализация проектов

Пректы: «Маячок», «Маячок с нарастающей яркостью», «Светильник с управляемой яркостью», «Терменвокс», «Пульсар», «Ночной светильник»,

«Кнопка + светодиод», «Светофор», «RGB светодиод», «Мерзкое пианино»,

«Бегущий огонек».,«Кнопочный переключатель», «Кнопочные ковбои»,

«Охранная система», «Термометр», «Секундомер», «Мой робот», «Колесная база - Колесница», «Танец колесницы», «Колесница в плену», «Колесница на дороге». Знакомство с резисторами, светодиодами. Сборка схем.

Программирование: функция digitalWrite. Таблица маркировки резисторов. Мигание в противофазе. Подключение потенциометра. Аналоговый вход.

Терменвокс. Подключение фоторезистора, пьезопищалки. Воспроизведение звука. Последовательное и параллельное подключение резисторов.

Фоторезистор. Особенности подключения и программирования кнопки. Моделирование работы дорожного трехцветного светофора. Подключение и программирование RGB-светодиода. Знакомство с устройством и функциями транзистора. Подключение и программирование устройств с транзисторами и светодиодной шкалой. Подключение и программирование устройств с транзисторами и светодиодной шкалой. Подключение трех кнопок и пьезопищалки. Понятие «дребезг» контактов. Триггер. Программирование музыки. Создание игрушки на реакцию: на быстроту нажатия кнопки по сигналу. Подключение семисегментного индикатора. Подключение инфракрасного датчика.

1. Робототехника на базе ARDUINO

Сборка мобильного робота на основе двухмоторной платформы. Платы расширения – шилды (Arduino shield). Подключение двигателей. Типы движения робота. Программное управление движением платформы по сложной траектории (движение по кругу, по спирали). Подключение инфракрасного дальномера. Управление с обратной связью. Движение вдоль стены. Алгоритм выхода из лабиринта. Аналоговые и цифровые датчики (преимущества и недостатки цифровых и аналоговых датчиков). Обнаружение белых и черных участков поверхности (усреднение аналогового сигнала). Движение робота в пределах границ (танец в круге, между двумя параллельными линиями).

Обнаружение перекрестков. Движение робота по сложным траекториям (программирование). Обзор регуляторов. Пропорциональное управление.

Пропорционально-дифференциальное управление. Пропорционально- интегрально-дифференциальное управление.

1. Индивидуальная проектная деятельность.

Работа над индивидуальным проектом (обсуждение идей, темы проектов, информации). Разработка плана (формулирование цели проекта, составление графика работы над проектом). Алгоритм подготовки выступления. Подготовка выступления.

1. ИТОГОВОЕ занятие

Практика: Защита индивидуальных и коллективных проектов.

# Планируемые результаты освоения программы учебного курса внеурочной деятельности «Робототехника»:

**Личностные УУД**

* готовность к самоидентификации в окружающем мире на основе критического анализа информации, отражающей различные точки зрения на смысл и ценности жизни;
* умение создавать и поддерживать индивидуальную информационную среду, обеспечивать защиту значимой информации и личную информационную безопасность, развитие чувства личной ответственности за качество окружающей информационной среды;
* приобретение опыта использования информационных ресурсов общества и электронных средств связи в учебной и практической деятельности;
* умение осуществлять совместную информационную деятельность, в частности при выполнении учебных проектов;
* повышение своего образовательного уровня и уровня готовности к продолжению обучения с использованием ИКТ.

**Метапредметные**

## Познавательные УДД

* начало формирования навыка поиска необходимой информации для выполнения учебных заданий;
* сбор информации;
* обработка информации *(с помощью ИКТ);*
* анализ информации;
* передача информации (устным, письменным, цифровым способами);
* самостоятельно выделять и формулировать познавательную цель;
* использовать общие приёмы решения задач;
* контролировать и оценивать процесс и результат деятельности;
* моделировать, т.е. выделять и обобщенно фиксировать группы существенных признаков объектов с целью решения конкретных задач.
* подведение под понятие на основе распознавания объектов, выделения существенных признаков;
* синтез, сравнение;
* классификация по заданным критериям;
* установление аналогий;
* построение рассуждения.

## Регулятивные УУД

* навыки умения формулировать и удерживать учебную задачу;
* преобразовывать практическую задачу в познавательную;
* ставить новые учебные задачи в сотрудничестве с учителем;
* выбирать действия в соответствии с поставленной задачей и условиями её реализации;
* умение выполнять учебные действия в устной форме;
* использовать речь для регуляции своего действия;
* сличать способ действия и его результат с заданным эталоном с целью обнаружения отклонений и отличий от эталона;
* адекватно воспринимать предложения учителей, товарищей, родителей и других людей по исправлению допущенных ошибок;
* выделять и формулировать то, что уже усвоено и что еще нужно усвоить, определять качество и уровня усвоения;

## Коммуникативные УУД

В процессе обучения дети учатся:

* работать в группе, учитывать мнения партнеров, отличные от собственных;
* ставить вопросы;
* обращаться за помощью;
* формулировать свои затруднения;
* предлагать помощь и сотрудничество;
* договариваться о распределении функций и ролей в совместной деятельности;
* слушать собеседника;
* договариваться и приходить к общему решению;
* формулировать собственное мнение и позицию;
* осуществлять взаимный контроль;
* адекватно оценивать собственное поведение и поведение окружающих.
* Результативность программы
* Ожидаемые результаты обучения - умение самостоятельно осуществлять творческие проекты с помощью Arduino

# Планируемые результаты:

* обучающийся должен знать: – историю российского технического моделирования;
* правила безопасности работы с инструментами;
* электронные и микропроцессорные модули мехатронных и робототехнических систем;
* основы разработки алгоритмов и составления программ управления роботом;
* проводить настройку и отладку конструкции робота.

# Обучающийся должен уметь:

* создавать и поддерживать индивидуальную информационную среду,

обеспечивать защиту значимой информации и личную информационную безопасность, развитие чувства личной ответственности за качество окружающей информационной среды;

* использовать информационные ресурсы общества и электронных средств связи в учебной и практической деятельности;
* осуществлять совместную информационную деятельность, в частности при выполнении учебных проектов;
* повышать свой образовательный уровень и уровнь готовности к продолжению обучения с использованием ИКТ;
* планировать деятельность: определять последовательность промежуточных целей с учётом конечного результата, составлять план и последовательность действий; прогнозировать результат деятельности и его характеристики;
* владеть навыками разработки макетов информационных, механических, электронных и микропроцессорных модулей мехатронных и робототехнических систем;
* владеть основами разработки алгоритмов и составления программ управления роботом; умение проводить настройку и отладку конструкции робота.

Программа рассчитана на 1 год обучения. При организации процесса обучения в рамках данной программы предполагается применением следующих педагогических технологий обучения: организация самостоятельной работы, проектной деятельности, самоконтроля, рефлексивного обучения, организация работы в парах.

**Форма оценки** - демонстрация, защита работы, выступление перед зрителями, итоговый показ проекта.

# Тематическое планирование

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **№п/п** | **Название раздела, темы** | **Час** | **Основные виды деятельности учащихся** |
| 1 | Вводное занятие. Техника безопасности при работе в компьютерном классе. Общий обзор курса. | 2 |  |
| 2 | Знакомство с платой Arduino Uno. | 2 | объясняет основные понятия электричества схемы; называет основные элементы на цифровых схемах; пользуется средой программирования для создания программы работы микроконтроллера; объясняет разницу между различными источниками питания и выбирает необходимые; пользуется таблицей маркировки резисторов для определения соответствующего номинала; |
| 3 | Теоретические основы электричества. | 2 | читает схемы; выполняет сборку электрических схем, вносит исправления в электронные схемы, собранные неправильно; экспериментирует, используя основные принципы работы базовых электронных компонентов. |
| 4 | Схемотехника | 16 | использует современные среды программирования микроконтроллеров; объясняет основную структуру программы и ее элементы; пользуется такими основными понятиями программирования как |

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  |  |  | переменные, выражения, логические конструкции, функции |
| 5 | Знакомство со средой программирования | 2 | умеет составить программу в соответствии с поставленной задачей и загрузить ее в микроконтроллер; анализирует представленную компьютерную программу и определяет, что соответствующая программа выполняет |
| 6 | Логические переменные и конструкции | 2 | объясняет разницу между цифровым и аналоговым сигналом; приводит примеры использования различных типов сигналов; объясняет принцип широтно- импульсной модуляции; описывает цветовые модели и их роль в создании цвета; обосновывает выбор соответствующего типа сигнала в своей схеме. |
| 7 | Аналоговые и цифровые входы и выходы. Принципы их использования. | 2 | объясняет понятие сенсора; различает типы сенсоров; приводит примеры применения сенсоров; осуществляет настройки датчиков; снимает показания, которые посылают датчики; описывает проблемы, возможные при использовании датчиков; пользуется различными типами датчиков для получения необходимой информации; создает программный код для управления датчиками; выбирает соответствующий датчик для получения необходимого сигнала. |

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 8 | Сенсоры. Датчики Arduino. | 2 | собирает устройства по схеме на макетной плате подключает фоторезисторы, резисторы, пьезопищалки подбирает номиналы резисторов. подключает резисторы разными способами. подключает и программировать кнопки. |
| 9 | Реализация проектов | 4 | подключает датчики и сенсоры. подключает и программировует устройства с транзисторами. осуществляет подключение электронной схемы в зависимости от типа выбранного сигнала; проверяет тип сигнала, подаваемого на устройство; |

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  |  |  |  |
|  | Итого | 34 |  |

**Календарно - тематическое планирование**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **Урок** | **Тема** | **Дата проведени** | **Форма контро ля** |
| **план** | **факт** |
| 1 | Проект «Светофор» |  |  | собесед ование |
| 2 | Проект «RGB светодиод» |  |  |  |
| 3 | Создание собственных творческих проектов учащихся |  |  |  |
| 4 | Проект «Бегущий огонек» |  |  | схема |
| 5 | Проект «Мерзкое пианино» |  |  |  |
| 6 | Проект «Кнопочный переключатель» |  |  |  |
| 7 | Создание собственных творческих проектов учащихся |  |  |  |
| 8 | Проект «Охранная система» |  |  | схема |
| 9 | Сенсоры. Датчики Arduino. |  |  |  |
| 10 | Создание собственных творческих проектов учащихся |  |  |  |
| 11 | Подключение сервопривода |  |  |  |
| 12 | Создание собственных творческих проектов учащихся |  |  |  |
| 13 | Сборка робота |  |  |  |
| 14 | Подключение оборудования |  |  | схема |
| 15 | Разработка программы с включением мигания |  |  |  |
| 16 | Разработка проекта «Энкодер» |  |  |  |
| 17 | Разработка проекта «Энкодер» |  |  |  |
| 18 | Работа с несколькими исходными файлами |  |  |  |
| 19 | Работа с несколькими исходными файлами |  |  |  |
| 20 | Проект «Кегельринг» |  |  |  |
| 21 | Алгоритмы движения робот |  |  |  |
| 22 | Алгоритмы движения робот |  |  |  |
| 23 | Ультразвуковой дальномер |  |  |  |
| 24 | Движение робота по лабиринту |  |  |  |
| 25 | Движение робота по лабиринту |  |  |  |
| 26 | Проект «Следование по линии» |  |  |  |
| 27 | Проект «Следование по линии» |  |  |  |
| 28 | Проект «Следование по линии» |  |  |  |
| 29 | Регуляторы. Виды регуляторов. |  |  |  |
| 30 | Проект «Движение по траектории» |  |  |  |
| 31 | Проект «Движение по траектории» |  |  |  |
| 32 | Объезд роботоа препятствий |  |  |  |
| 33 | Движение робота вдоль стены |  |  |  |
| 34 | Создание собственных творческих проектов учащихся. Итоговая конференция учащихся |  |  |  |

# Требования к уровню знаний, умений и навыков по окончанию реализации программы:

Учащиеся 11-14 лет в результате усвоения программы

# должны знать:

* правила безопасной работы;
* основные компоненты конструкторов Arduino;
* конструктивные особенности различных моделей, сооружений и механизмов;
* компьютерную среды, включающую в себя графический язык программирования;
* виды подвижных и неподвижных соединений в конструкторе;
* конструктивные особенности различных роботов;
* приемы и опыт конструирования с использованием специальных элементов, и других объектов и т.д.;
* основные алгоритмические конструкции, этапы решения задач с использованием ЭВМ.

# уметь:

* использовать основные алгоритмические конструкции для решения базовых задач;
* конструировать различные модели;
* использовать созданные программы;
* применять полученные знания в практической деятельности.

# владеть:

* навыками работы с роботами;
* навыками работы в среде Arduino.
1. <http://wiki.amperka.ru/>теоретический и практический материал, описание практикума
2. [http://robocraft.ru/page/summary/#PracticalArduino](http://robocraft.ru/page/summary/%22%20%5Cl%20%22PracticalArduino) Теоретический и практический материал
3. <http://avr-start.ru/?p=980>Электроника для начинающих. Уроки. Дополнительная

1. [http://bildr.org](http://bildr.org/) Инструкции и скетчи для подключения различных компонентов к

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  |  |  | устройства. Приводит варианты улучшения существующей конструкции и работы электронного устройства. |
|  | Итого | 72 |  |

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| 45 | Подключение сервопривода |  |  | модель |
| 46 | Создание собственных творческих проектов учащихся |  |  | модель |
| 47 | Сборка робота |  |  | модель |
| 48 | Подключение оборудования |  |  | модель |
| 49 | Разработка программы с включением мигания |  |  | модель |
| 50 | Разработка проекта «Энкодер» |  |  | модель |
| 51 | Разработка проекта «Энкодер» |  |  | модель |
| 52 | Работа с несколькими исходными файлами |  |  |  |
| 53 | Работа с несколькими исходными файлами |  |  |  |
| 54 | Проект «Кегельринг» |  |  | модель |
| 55 | Алгоритмы движения робот |  |  | модель |
| 56 | Алгоритмы движения робот |  |  | модель |
| 57 | Ультразвуковой дальномер |  |  | модель |
| 58 | Движение робота по лабиринту |  |  |  |
| 59 | Движение робота по лабиринту |  |  |  |
| 60 | Проект «Следование по линии» |  |  |  |
| 61 | Проект «Следование по линии» |  |  |  |
| 62 | Проект «Следование по линии» |  |  | модель |
| 63 | Регуляторы. Виды регуляторов. |  |  | модель |
| 64 | Проект «Движение по траектории» |  |  | модель |
| 65 | Проект «Движение по траектории» |  |  |  |
| 66 | Объезд роботоа препятствий |  |  | модель |
| 67 | Движение робота вдоль стены |  |  | модель |
| 68 | Создание собственных творческих проектов учащихся. Итоговая конференция учащихся |  |  | проект |